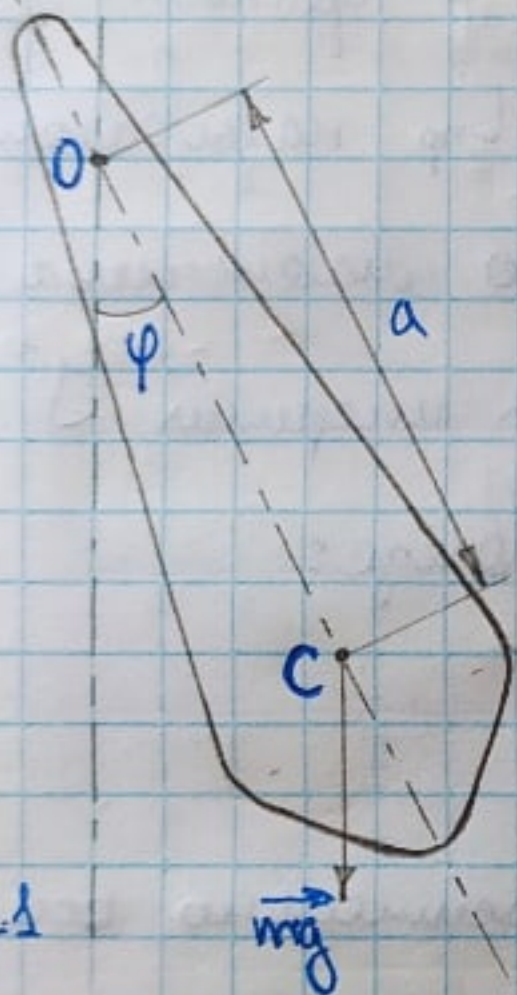


Пушкетов К.М. ИЧБО-11-20

Лабораторная работа 1.15 Изучение  
физической маятника и определение ускорения  
свободного падения.

Теоретическое введение.



На рис. 1. схематически изображен  
физическая маятник, совершающий  
малые колебания в гравитационном  
поле Земли относительно оси,  
проходящей через точку подвеса  
O (эта ось перпендикулярна плоскости  
рисунка). Как известно, период

колебаний физической маятника  $T_\varphi$  определяется  
по формуле:  $T_\varphi = 2\pi \cdot \sqrt{\frac{J}{mga}}$  (1), где  $J$  - момент  
инерции маятника относительно оси подвеса;  $m$  - масса  
маятника;  $a$  - расстояние между осью вращения O и  
центром масс C маятника;  $g$  - ускорение свободного падения.

Сравнивая этот период с периодом малых колебаний математического маятника:

$$T_M = 2\pi \sqrt{\frac{L}{g}},$$

можно заключить, что математический маятник с длиной:  $L = L_{пр} = \frac{J}{ma}$  (2) будет иметь такой же период колебаний, как и обычный физический маятник. Величину  $L_{пр}$  называют приведенной длиной физического маятника.

По теореме Штейнера момент инерции  $J$  можно дать представление в виде:

$$J = J_0 + ma^2, \quad (3)$$

где  $J_0$  - момент инерции относительно оси, параллельной оси подвеса и проходящей через центр масс физического маятника. (учетом (3))

$$\text{для } L_{пр} \text{ получим: } L_{пр} = \frac{J_0}{ma} + a \quad (4)$$

Из (1) и (3) следует, что период колебаний физического маятника  $T_{пр}$  зависит от  $a$ , причем при некотором значении  $a = a_{мин}$  он имеет

минимальное значение. Исследование функции  $T_{\varphi}(a)$  на минимуме даёт:

$$a_{\min} = \sqrt{\frac{J_0}{m}} \quad (5)$$

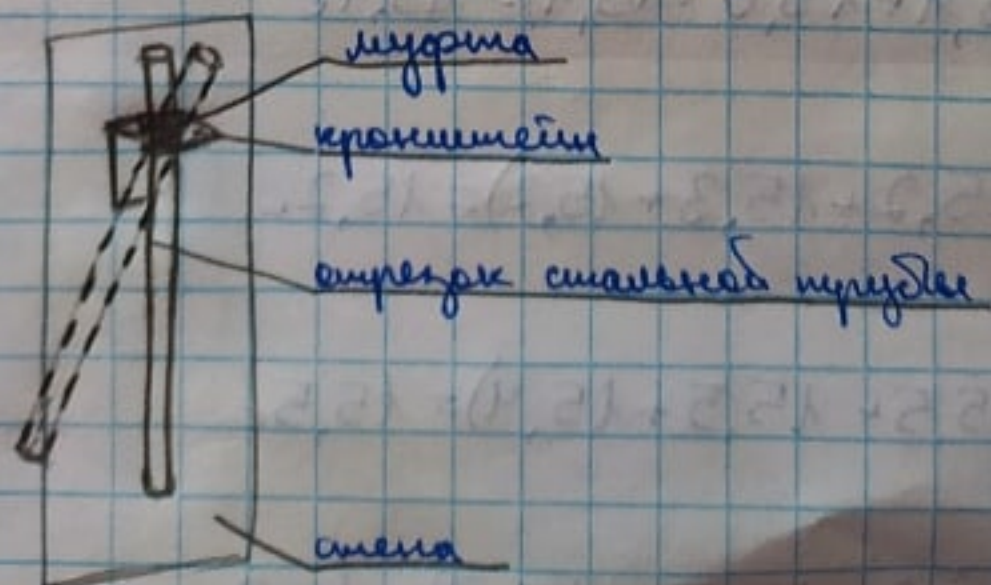
Решая квадратное уравнение (4) относительно  $a$ , получим:

$$a_{1,2} = \frac{L_{np}}{2} \pm \sqrt{\frac{L_{np}^2}{4} - \frac{J_0}{m}}, \quad (6)$$

т.е. одна и та же приведенная длина  $L_{np}$  и, следовательно, один и тот же период колебаний  $T_{\varphi}(1)$  могут быть получены при двух разных положениях оси подвеса. При этом:

$$a_1 + a_2 = L_{np}, \quad a_1 \cdot a_2 = \frac{J_0}{m} \quad (7)$$

Трёхштыльная схема установки



№	a, см	N	t <sub>1,с</sub>	t <sub>2,с</sub>	t <sub>3,с</sub>	t <sub>ср,с</sub>	T <sub>φ,с</sub>
1	15	10	16,3	16,4	16,3	16,3	16,3
2	20	10	15,4	15,3	15,4	15,4	1,54
3	25	10	14,9	15,0	15,0	15,0	1,5
4	30	10	15,1	15,0	15,1	15,1	1,51
5	35	10	15,2	15,3	15,2	15,2	1,52
6	40	10	15,5	15,5	15,4	15,5	1,55
7	45	10	15,8	15,7	15,7	15,7	1,57

$$x_{ср} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n x_i$$

Куренков Д.В.  
20.10.2020

$$t_{1ср} = \frac{1}{3} (16,3 + 16,4 + 16,3) = 16,3с$$

$$t_{2ср} = \frac{1}{3} (15,4 + 15,3 + 15,4) = 15,4с$$

$$t_{3ср} = \frac{1}{3} (14,9 + 15,0 + 15,0) = 15,0с$$

$$t_{4ср} = \frac{1}{3} (15,1 + 15,0 + 15,1) = 15,1с$$

$$t_{5ср} = \frac{1}{3} (15,2 + 15,3 + 15,2) = 15,2с$$

$$t_{6ср} = \frac{1}{3} (15,5 + 15,5 + 15,4) = 15,5с$$

$$t_{7ср} = \frac{1}{3} (15,8 + 15,7 + 15,7) = 15,7с$$

$$\Delta t_{cp} = \alpha_{n,p} \cdot \sqrt{\frac{\sum_{i=1}^n (\Delta t_i)^2}{n(n-1)}} \quad ; n=3, p=0,7 \Rightarrow \alpha_{n,p} = 1,4$$

$$\Delta X_i = |X_{cp} - X_i|$$

$$\Delta t_{i1} = |t_{cp} - t_{i1}| = |16,3 - 16,3| = 0_c$$

$$\Delta t_{i2} = |t_{cp} - t_{i2}| = |16,3 - 16,4| = 0,1_c$$

$$\Delta t_{i3} = |t_{cp} - t_{i3}| = |16,3 - 16,3| = 0_c$$

$$\Delta t_{cp} = 1,4 \cdot \sqrt{\frac{0^2 + 0,1^2 + 0^2}{3(3-1)}} = 0,0572_c$$

$$\Delta T = \frac{\Delta t}{N}$$

$$\Delta T = \frac{0,0572}{10} = 0,00572_c$$

$$T_{\varphi} = \frac{t_{cp}}{N}$$

$$T_{\varphi 1} = \frac{16,3}{10} = 1,63_c$$

$$T_{\varphi 2} = \frac{15,4}{10} = 1,54_c$$

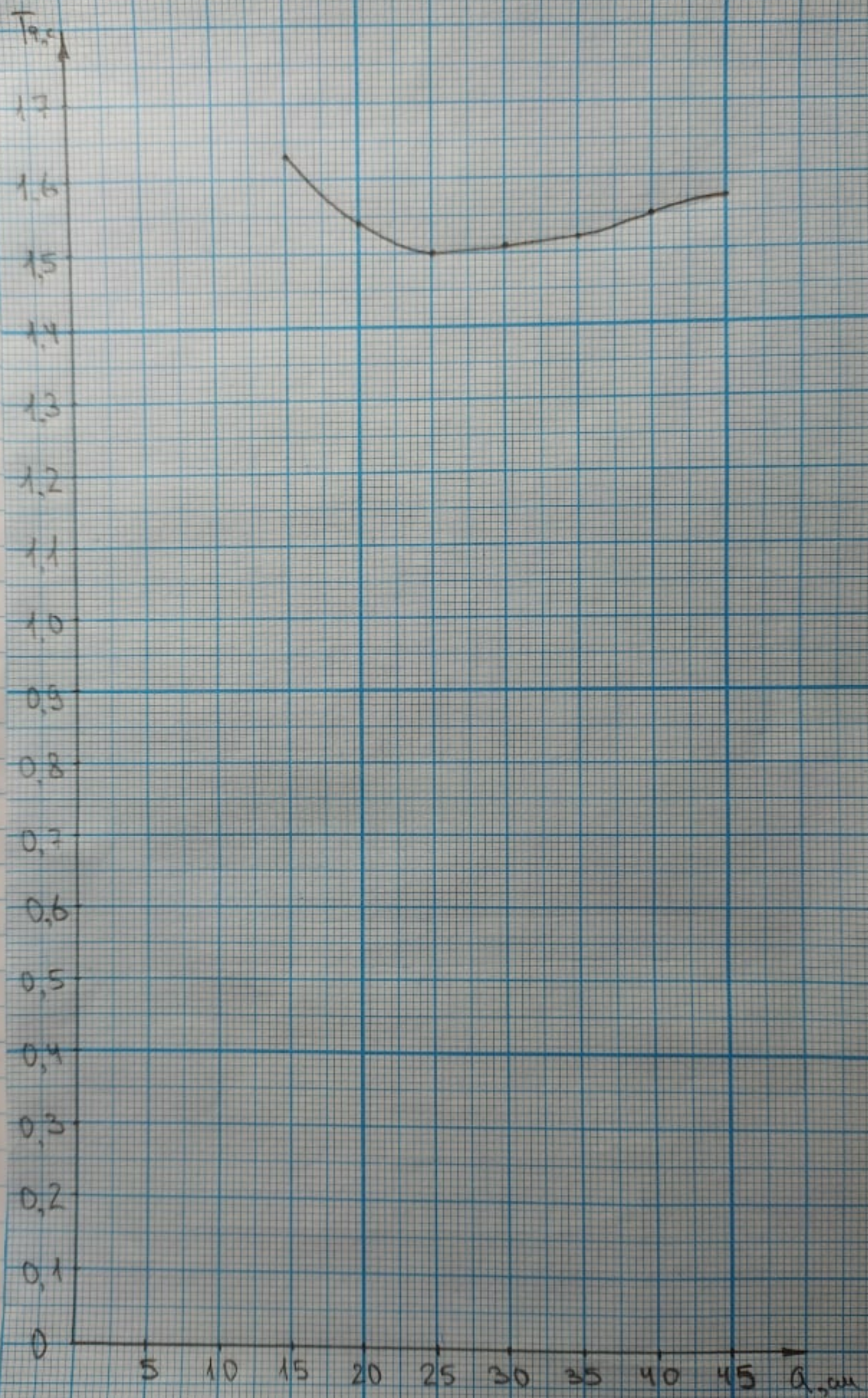
$$T_{\varphi 3} = \frac{15,0}{10} = 1,5_c$$

$$T_{\varphi 4} = \frac{15,1}{10} = 1,51_c$$

$$T_{\varphi 5} = \frac{15,2}{10} = 1,52_c$$

$$T_{\varphi 6} = \frac{15,5}{10} = 1,55_c$$

$$T_{\varphi 7} = \frac{15,7}{10} = 1,57_c$$



По графику:

$$T_{\varphi \min} = 1,5 \text{ c}$$

$$a_{\min} = 25 \text{ см} = 0,25 \text{ м}$$

Теоретически:

$$a_{\min} = \sqrt{\frac{J_0}{m}}$$

$$J_0 = \frac{1}{12} mL^2, L = 1 \text{ м}$$

$$a_{\min} = \sqrt{\frac{mL^2}{12m}} = \sqrt{\frac{1}{12}} \approx 0,29 \text{ м}$$

$$a_{\min \text{ гр.}} < a_{\min \text{ теор.}}$$

1)  $T_{\varphi} = 1,55 \text{ c}$

$$a_1 = 19 \text{ см} = 0,19 \text{ м}$$

$$a_2 = 40 \text{ см} = 0,4 \text{ м}$$

$$g = 4\pi^2 T_{\varphi}^{-2} (a_1 + a_2)$$

$$g = 4 \cdot 3,14^2 \cdot 1,55^{-2} (0,19 + 0,4) =$$

$$= 9,69 \frac{\text{м}}{\text{с}^2}$$

2)  $T_{\varphi} = 1,52 \text{ c}$

$$a_1 = 22 \text{ см} = 0,22 \text{ м}$$

$$a_2 = 35 \text{ см} = 0,35 \text{ м}$$

$$g = 4\pi^2 T_{\varphi}^{-2} (a_1 + a_2)$$

$$g = 4 \cdot 3,14^2 \cdot 1,52^{-2} (0,22 + 0,35) =$$

$$= 9,73 \frac{\text{м}}{\text{с}^2}$$

3)  $T_{\varphi} = 1,51 \text{ c}$

$$a_1 = 23 \text{ см} = 0,23 \text{ м}$$

$$a_2 = 30 \text{ см} = 0,3 \text{ м}$$

$$g = 4\pi^2 T_{\varphi}^{-2} (a_1 + a_2)$$

$$g = 4 \cdot 3,14^2 \cdot 1,51^{-2} (0,23 + 0,3) =$$

$$= 9,17 \frac{\text{м}}{\text{с}^2}$$

4)  $T_{\varphi} = 1,57 \text{ c}$

$$a_1 = 18 \text{ см} = 0,18 \text{ м}$$

$$a_2 = 45 \text{ см} = 0,45 \text{ м}$$

$$g = 4\pi^2 T_{\varphi}^{-2} (a_1 + a_2)$$

$$g = 4 \cdot 3,14^2 \cdot 1,57^{-2} (0,18 + 0,45) =$$

$$= 10,08 \frac{\text{м}}{\text{с}^2}$$

$$g_{cp} = \frac{1}{4}(9,69 + 9,73 + 9,17 + 10,08) = 9,67 \frac{m}{c^2}$$

$$\Delta g = g \left( 2 \frac{\Delta T_{\varphi}}{T_{\varphi}} + \frac{2 \Delta a}{a_1 + a_2} \right)$$

$$T_{\varphi cp} = \frac{1}{7}(1,63 + 1,54 + 1,5 + 1,51 + 1,52 + 1,55 + 1,57) = 1,55 c$$

$$\Delta T_{\varphi 1} = |1,55 - 1,63| = 0,08 c$$

$$\Delta T_{\varphi 2} = |1,55 - 1,54| = 0,01 c$$

$$\Delta T_{\varphi 3} = |1,55 - 1,5| = 0,05 c$$

$$\Delta T_{\varphi 4} = |1,55 - 1,51| = 0,04 c$$

$$\Delta T_{\varphi 5} = |1,55 - 1,52| = 0,03 c$$

$$\Delta T_{\varphi 6} = |1,55 - 1,55| = 0 c$$

$$\Delta T_{\varphi 7} = |1,55 - 1,57| = 0,02 c$$

$$\Delta T_{\varphi KB} = \sqrt{\frac{\sum_{i=1}^n (\Delta T_{\varphi i})^2}{n(n-1)}}$$

$$\Delta T_{\varphi KB} = \sqrt{\frac{0,08^2 + 0,01^2 + 0,05^2 + 0,04^2 + 0,03^2 + 0^2 + 0,02^2}{7(7-1)}} = 0,0003 c$$

$$\Delta T_{\varphi} = \alpha_{n,p} \cdot \Delta T_{\varphi KB} ; \quad n=7, p=0,7 \Rightarrow \alpha_{n,p} = 1,13$$

$$\Delta T_{\varphi} = 1,13 \cdot 0,0003 = 0,00034 c$$

$$a_{1cp} = \frac{1}{4}(0,19 + 0,22 + 0,23 + 0,18) = 0,205 m$$

$$a_{2cp} = \frac{1}{4}(0,4 + 0,35 + 0,3 + 0,45) = 0,375 m$$



$$\Delta g = 9,67 \cdot \left( 2 \frac{0,00034}{1,55} + 2 \frac{0,0005}{0,205 + 0,375} \right) = 0,021 \frac{м}{с^2}$$

$$g = (9,67 \pm 0,021) \frac{м}{с^2} \approx (9,67 \pm 0,02) \frac{м}{с^2}$$

Ответ:  $g = (9,67 \pm 0,02) \frac{м}{с^2}$

Вывод: На примере физического маятника я изучил закономерности его движения, измерил период колебаний физического маятника в зависимости от положения его центра инерции относительно точки подвеса, а затем на основе полученных данных определил ускорение свободной падении, которое является некоторой погрешностью длины и времени.

Пустовалов К.М. П. Жу