

12.1. Векторы заданы своими координатами в каноническом базисе

$\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}$ линейного пр-ва V_3 . Показать, что в-ры образуют базис пр-ва V_3 .

Найти разложение вектора \vec{d} по этому базису. Сделать проверку.

$$\vec{a} (4, -5, 7)$$

$$\vec{b} (1, 0, -2)$$

$$\vec{c} (2, -1, 0)$$

$$\vec{d} (-3, 4, -10)$$

Три линейно независ. вектора образуют базис. Проверим $\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}$ на линейную нез-ть

$$\begin{vmatrix} 4 & -5 & 7 \\ 1 & 0 & -2 \\ 2 & -1 & 0 \end{vmatrix} = 4(0 \cdot -2) - 1(0 \cdot 7) + 2(10) =$$

$$= -8 - 7 + 20 = 5 \neq 0 \Rightarrow \vec{a}, \vec{b}, \vec{c} \text{ - линейно}$$

независимые \Rightarrow они образуют базис \Rightarrow

\Rightarrow вектор \vec{d} можно разложить по этому

базису, т.е. \exists числа x, y, z , такие что:

$$\vec{d} = x\vec{a} + y\vec{b} + z\vec{c}.$$

В координатах:

$$x \begin{pmatrix} 4 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix} + y \begin{pmatrix} -5 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} + z \begin{pmatrix} 7 \\ -2 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -3 \\ 4 \\ -10 \end{pmatrix}$$

Получаем систему:

$$\begin{cases} 4x - 5y + 7z = -3 \\ x - 2z = 4 \\ 2x - y = -10 \end{cases}$$

Решим систему методом Крамера

$$\Delta = 5$$

$$\Delta_1 = \begin{vmatrix} -3 & -5 & 7 \\ 4 & 0 & -2 \\ -10 & -1 & 0 \end{vmatrix} = -3(-2) - 4(7) + 10(-10) =$$

$$= 6 - 28 - 100 = -122$$

$$\Delta_2 = \begin{vmatrix} 4 & -3 & 7 \\ 1 & 4 & -2 \\ 2 & -10 & 0 \end{vmatrix} = 4(-20) - 1(70) + 2(6 - 28) =$$

$$= -80 - 70 + (-44) = -194$$

$$\Delta_3 = \begin{vmatrix} 4 & -5 & -3 \\ 1 & 0 & 4 \\ 2 & -1 & -10 \end{vmatrix} = 4(4) - 1(50 - 3) + 2(20) =$$

$$= 16 - 47 - 40 = -71$$

$$x = \frac{\Delta_1}{\Delta} = -\frac{122}{5}$$

$$y = \frac{\Delta_2}{\Delta} = \frac{-194}{5}$$

$$z = \frac{\Delta_3}{\Delta} = \frac{-71}{5}, \text{ m.e.}$$

$$\vec{d} = -\frac{122}{5}\vec{a} - \frac{194}{5}\vec{b} - \frac{71}{5}\vec{c}$$

$$\text{Проверка: } -\frac{122}{5} \begin{pmatrix} 4 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix} - \frac{194}{5} \begin{pmatrix} -5 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} - \frac{71}{5} \begin{pmatrix} 7 \\ -2 \\ 0 \end{pmatrix} =$$

$$= \begin{pmatrix} \frac{-488}{5} \\ \frac{-122}{5} \\ \frac{-244}{5} \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} -194 \\ 0 \\ \frac{-194}{5} \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} \frac{497}{5} \\ \frac{-142}{5} \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{-15}{5} \\ \frac{20}{5} \\ \frac{-50}{5} \end{pmatrix} =$$

$$= \begin{pmatrix} -3 \\ 4 \\ -10 \end{pmatrix} \quad \text{Верно}$$

Р2.2 является ли множество

$L = \{ (x_1, x_2, x_3) \}$ векторов заданного вида
линейным подпространством в R^3 ? Если да,
то найти базис и размерность
этого подпр-ва. Дополнить базис
подпр-ва L до базиса всего пр-ва R^3 .

Выписать матрицу перехода от
канонического базиса пр-ва R^3 к
построенному базису.

а) $(-a-3b, a+2, 2a-b)$

б) $(-a-3b, a+2b, 2a-b)$

а) 1. $H = \{ (-a-3b, a+2, 2a-b) \}$

$h_1 = (-a_1-3b_1, a_1+2, 2a_1-b_1)$

$h_2 = (-a_2-3b_2, a_2+2, 2a_2-b_2)$

$h_1+h_2 = (-(a_1+a_2)-3(b_1+b_2), (a_1+a_2)+4, 2(a_1+a_2)-$
 $-(b_1+b_2))$

Нарушена структура \Rightarrow

\Rightarrow не является линейным подпространством.

б) 2) $h = (-a-3b, a+2b, 2a-b) = (-a; a; 2a) +$
 $+ (-3b; 2b; -b) = a(-1; 1; 2) + b(-3; 2; -1)$

$e_1 = (-1; 1; 2)$

$e_2 = (-3; 2; -1)$

$$e_3 = (1; 0; 0); \begin{pmatrix} -1 & 1 & 2 \\ -3 & 2 & -1 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}, r=3 \Rightarrow \text{опр. базис, тогда}$$

$$\textcircled{1} H = \{(-a-3b; a+2b; 2a-b)\} \xrightarrow{\text{ик. баз.}} \{e_1, e_2, e_3\} = \begin{pmatrix} -1 & -3 & 1 \\ 1 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$h_1 = (-a_1 - 3b_1; a_1 + 2b_1; 2a_1 - b_1)$$

$$h_2 = (-a_2 - 3b_2; a_2 + 2b_2; 2a_2 - b_2)$$

$$h_1 + h_2 = (-(a_1 + a_2) - 3(b_1 + b_2); (a_1 + a_2) + 2(b_1 + b_2);$$

$$2(a_1 + a_2) - (b_1 + b_2)) \Rightarrow \text{является линейным подпространством.}$$

р 2.3

$$L = \{at^2 + bt + c\}$$

$$e_1 = t^2 = xt^2 + yt + z \cdot 1 = 1 \cdot t^2 + 0 \cdot t + 0 \cdot 1 = (1; 0; 0)$$

$$e_2 = t = 0 \cdot t^2 + 1 \cdot t + 0 = (0; 1; 0)$$

$$e_3 = 1 = (0; 0; 1)$$

$$H = \{2bt^2 + (3a + 2b)t + (a + 3b)\}$$

$$h = 2bt^2 + 3at + 2bt + a + 3b = b(2t^2 + 2t + 3) + a(3t + a)$$

$$e_1 = 2t^2 + 2t + 3 = (2; 2; 3)$$

$$e_2 = 3t + 1 = (0; 3; 1)$$

$$e_3 = 0 \cdot t^2 + 0 \cdot t + 1 \cdot 1 = (0; 0; 1)$$

$$h = -2t^2 + 7t = x \cdot e_1 + y \cdot e_2 = 2t^2x + 2tx + 3x + 3ty + y =$$

$$= 2t^2x + t(2x + 3y) + (3x + y)$$

$$x = -1$$

$$2x + 3y = 7 \Rightarrow y = \frac{9}{3}, y = 3$$

$$h = -e_1 + 3e_2$$

12.4

$$M = \left\{ \begin{pmatrix} 2b & a+3b \\ 5a-2b & a-3b \end{pmatrix}, a, b \in \mathbb{R} \right\}$$

$$m_1 = \begin{pmatrix} 2b_1 & a_1+3b_1 \\ 5a_1-2b_1 & a_1-3b_1 \end{pmatrix}$$

$$m_2 = \begin{pmatrix} 2b_2 & a_2+3b_2 \\ 5a_2-2b_2 & a_2-3b_2 \end{pmatrix}$$

$$m_1 + m_2 = \begin{pmatrix} 2(b_1 + b_2) & (a_1 + a_2) + 3(b_1 + b_2) \\ 5(a_1 + a_2) - 2(b_1 + b_2) & (a_1 + a_2) - 3(b_1 + b_2) \end{pmatrix} \rightarrow$$

\Rightarrow Лин. подпр-во в $M_{2 \times 2}$

$$m = \begin{pmatrix} 2b & 3b \\ -2b & -3b \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 & a \\ 5a & a \end{pmatrix} =$$

$$= \underbrace{b \begin{pmatrix} 2 & 3 \\ -2 & -3 \end{pmatrix}}_{e_1} + \underbrace{a \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 5 & 1 \end{pmatrix}}_{e_2}$$

$$x \cdot e_1 + y \cdot e_2 = 0$$

$$\begin{pmatrix} 2y & x + 3y \\ 5x - 2y & x - 3y \end{pmatrix} = 0$$

$$\begin{cases} 2y = 0 \\ 5x - 2y = 0 \\ x + 3y = 0 \\ x - 3y = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{matrix} x = 0 \\ y = 0 \end{matrix} \mid \Rightarrow e_1, e_2 - \text{линейно-} \\ \text{независимые}$$

$$E = \begin{pmatrix} 2b & a + 3b \\ 5a - 2b & a - 3b \end{pmatrix} = a \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 5 & 1 \end{pmatrix} + b \begin{pmatrix} 2 & 3 \\ -2 & -3 \end{pmatrix}$$

$\Rightarrow E = aE_1 + bE_2 \Rightarrow \{E_1, E_2\}$
Образуют полную систему, $\dim M = 2$

№ 2.5

\hat{A} в базисе $(\bar{e}_1, \bar{e}_2, \bar{e}_3)$ задан матрицей A . Найти матрицу \hat{A} в базисе $(\bar{f}_1, \bar{f}_2, \bar{f}_3)$

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -2 & 1 & -1 \\ -1 & 2 & 1 \end{pmatrix}$$

$(\bar{f}_1, \bar{f}_2, \bar{f}_3)$

$$\bar{f}_1 = -2\bar{e}_1 + \bar{e}_2$$

$$\bar{f}_2 = \bar{e}_1 - \bar{e}_3$$

$$\bar{f}_3 = -\bar{e}_1 + 2\bar{e}_2 + \bar{e}_3$$

Решение

$$P_{\bar{e} \rightarrow \bar{f}} = \begin{pmatrix} -2 & 1 & -1 \\ 1 & 0 & 2 \\ 0 & -1 & 1 \end{pmatrix}$$

$$|P| = \begin{vmatrix} -2 & 1 & -1 \\ 1 & 0 & 2 \\ 0 & -1 & 1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} -2 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 2 \\ 0 & -1 & 1 \end{vmatrix} = (-2)2 = -4$$

$$\tilde{P} = \begin{pmatrix} 2 & -1 & -1 \\ 0 & -2 & -2 \\ 2 & 3 & -1 \end{pmatrix}; P^T = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 2 \\ -1 & -2 & 3 \\ -1 & -2 & -1 \end{pmatrix}$$

$$P^{-1} = \frac{1}{|P|} P^T = \frac{1}{-4} \begin{pmatrix} 2 & 0 & 2 \\ -1 & -2 & 3 \\ -1 & -2 & -1 \end{pmatrix}$$

$$A_{\tilde{P}} = P^{-1} \cdot A_e \cdot P = \frac{1}{-4} \begin{pmatrix} 2 & 0 & 2 \\ -1 & -2 & 3 \\ -1 & -2 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -2 & 1 & -1 \\ -1 & 2 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -2 & 1 & -1 \\ 1 & 0 & 2 \\ 0 & -1 & 1 \end{pmatrix} =$$

$$= \frac{1}{-4} \begin{pmatrix} 0 & 4 & 2 \\ 0 & 4 & 5 \\ 4 & -4 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -2 & 1 & -1 \\ 1 & 0 & 2 \\ 0 & -1 & 1 \end{pmatrix} = \frac{1}{-4} \begin{pmatrix} 4 & -2 & 10 \\ 4 & -5 & 13 \\ -12 & 3 & -11 \end{pmatrix} =$$

$$= \begin{pmatrix} -1 & \frac{1}{2} & -\frac{5}{2} \\ -1 & \frac{5}{4} & -\frac{13}{4} \\ 3 & -\frac{3}{4} & \frac{11}{4} \end{pmatrix}$$

2.6 \hat{A} действует в \mathbb{R}^3 , $\vec{x} = (x_1, x_2, x_3) \in \mathbb{R}^3$.

\hat{A} - л.н.? Если да, запишите матрицу \hat{A} в канонич. базисе прва \mathbb{R}^3

а) $\hat{A} \vec{x} = (x_1 + 3x_2 + 2x_3, x_1, 7)$

б) $\hat{A} \vec{x} = (2x_1 + 2x_2 + x_3, x_1 - 5x_3, x_1 + 7x_2 - 7x_3)$

Проверим линейность операторов

$$\begin{aligned}
 a) \hat{A}(\bar{x} + \bar{y}) &= (x_1 + y_1 + 3(x_2 + y_2) + 2(x_3 + y_3), \\
 & x_1 + y_1, \varphi) = (x_1 + 3x_2 + 2x_3, x_1, \varphi) + \\
 & + (y_1 + 3y_2 + 2y_3, y_1, \varphi)
 \end{aligned}$$

$$\hat{A}\bar{x} + \hat{A}\bar{y} = (x_1 + x_2 + 3(x_2 + y_2) + 2(x_3 + y_3), x_1 + y_1, 14) \neq \hat{A}(\bar{x} + \bar{y})$$

Условие линейности оператора не выполняется $\Rightarrow \hat{A}$ не является линейным оператором.

$$\begin{aligned}
 b) \hat{A}(\bar{x} + \bar{y}) &= (2(x_1 + y_1) + (x_2 + y_2) + (x_3 + y_3), (x_1 + y_1) - \\
 & - 5(x_3 + y_3), (x_1 + y_1) + \varphi(x_2 + y_2) - \varphi(x_3 + y_3)) = \\
 & = (2x_1 + x_2 + x_3, x_1 - 5x_3, x_1 + \varphi x_2 - \varphi x_3) + \\
 & + (2y_1 + y_2 + y_3, y_1 - 5y_3, y_1 + \varphi y_2 - \varphi y_3) = \hat{A}\bar{x} + \hat{A}\bar{y}
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 2. \hat{A}(d\bar{x}) &= (2dx_1 + dx_2 + dx_3, dx_1 - 5dx_3, \\
 & dx_1 + \varphi dx_2 - \varphi dx_3) = d(2x_1 + x_2 + x_3, x_1 - 5x_3, \\
 & x_1 + \varphi x_2 - \varphi x_3) = d\hat{A}\bar{x}
 \end{aligned}$$

Условия линейности выполняются \Rightarrow

$\Rightarrow \hat{A}$ - линейный оператор.

Найдём матрицу лин. оператора в каноническом базисе

$$\bar{e}_1 = (1, 0, 0); \bar{e}_2 = (0, 1, 0); \bar{e}_3 = (0, 0, 1).$$

Подоьствуем линейным оператором на вектор \bar{e}_1 , чтобы найти $\hat{A}\bar{e}_1$. т.е. подставим координаты в $\hat{A}\bar{e}$.

$$\hat{A}\bar{e}_1 = (-2, 1, 1)$$

$$\hat{A}\bar{e}_2 = (1, 0, 7)$$

$$\hat{A}\bar{e}_3 = (1, -5, -7)$$

Матрица лин. оператора A :

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & -5 \\ 1 & 7 & -7 \end{pmatrix}$$

р. 2.7

$\hat{A} = (t-1)p'(t)$. Обратимый? Если да, то найти матрицу обр. \hat{A} в канонич. базисе \mathbb{R}^3 , сделать проверку.

Образ вектора $\bar{x} = (-1, 2, 3)$. Изро \hat{A} ?

Лвл. ли $\bar{x} = (0, 1, 0)$ соотв. вектором \hat{A} ?

$$\hat{A}p(t) = (t-1)p'(t)$$

$$p(t) = t^2 + 2t + 3$$

$$1. P_2 = \{ax^2 + bx + c\}$$

$$\hat{A}p(t) = (t-1)p'(t)$$

$$p(t) = t^2 + 2t + 3$$

$$p'(t) = 2t + 2$$

$$\hat{A}p(x) = (t-1)(2t+2) = 2t^2 + 2t - 2t - 2 = 2(t^2 - 1)$$

Общий образ

§ 2.8

1. Соо
de

2. Матрица в канонич. базисе $B_2 = \{\bar{e}_0, \bar{e}_1, \bar{e}_2\}$

$$B = \{\bar{e}_0 = 1, \bar{e}_1 = t, \bar{e}_2 = t^2\}$$

$$\hat{A}\bar{e}_0 = (t-1) \cdot 0 = (0, 0, 0)$$

$$\hat{A}\bar{e}_1 = (t-1) \cdot 1 = t-1 = (1, 1, 0)$$

$$\hat{A}\bar{e}_2 = (t-1) \cdot t = 2t^2 - t = (0, -2, 2)$$

$$A = \begin{pmatrix} 0 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & -2 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}; \det A =$$

$$\begin{pmatrix} 0 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & -2 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} + II \sim \begin{pmatrix} 0 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} + I \sim \begin{pmatrix} 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$$

$$\det A = (-1) \cdot (-1) \cdot (0) = 0 \Rightarrow A^{-1} \nexists \Rightarrow$$

$\Rightarrow A$ - необратим

$$\forall \alpha \in \mathbb{R} \hat{A} \neq \alpha \bar{0}$$

$$\text{Im } \hat{A} \neq P_2$$

12.8 $A = \begin{pmatrix} 6 & 2 & 2 \\ 1 & 5 & -2 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$

1. Собств. знач.

$$\det(A - \lambda E) = 0$$

$$\begin{vmatrix} 6-\lambda & 2 & 2 \\ 1 & 5-\lambda & -2 \\ 0 & 0 & 1-\lambda \end{vmatrix} = (6-\lambda)(5-\lambda)(1-\lambda) -$$

$$-1(2(1-\lambda)) = (6-\lambda)(5-5\lambda-\lambda+\lambda^2) - (2-2\lambda) =$$

$$= (6-\lambda)(\lambda^2 - 6\lambda + 5) + 2\lambda - 2 = 6\lambda^2 - 36\lambda + 30 -$$

$$-\lambda^3 + 6\lambda^2 - 5\lambda + 2\lambda - 2 = -\lambda^3 + 12\lambda^2 - 39\lambda + 28 =$$

$$= -(\lambda-1)(\lambda-4)(\lambda-7)$$

$\lambda_1 = 1, \lambda_2 = 4, \lambda_3 = 7$ — собственные значения

$\lambda_1 = 1$ Подставим!

$$\begin{pmatrix} 5 & 2 & 2 \\ 1 & 4 & -2 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 5 & 2 & 2 \\ 1 & 4 & -2 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} + I \sim \begin{pmatrix} 6 & 2 & 2 \\ 1 & 4 & -2 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 48 & -12 \\ 5 & 2 & 2 \end{pmatrix}, \quad \text{rank} A = 2$$

$x_{1,2,3}$ — базисные

$$\begin{cases} 5x_1 = -2x_2 - 2x_3 \\ x_2 = \frac{12}{18}x_3 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x_1 = -\frac{60}{18}x_3 \\ x_2 = \frac{12}{18}x_3 \\ x_3 = C \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} x_1 = -\frac{2}{3}C \\ x_2 = \frac{2}{3}C \\ x_3 = C \end{cases}$$

$$X^1 = \begin{pmatrix} -\frac{2}{3}C \\ \frac{2}{3}C \\ C \end{pmatrix} \text{ - собственные векторы } \lambda_1 = 1$$

собств. векторов

$$\lambda_2 = 4$$

$$\begin{pmatrix} 2 & 2 & 2 \\ 1 & 1 & -2 \\ 0 & 0 & -3 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 0 & 0 & 6 \\ 1 & 1 & -2 \\ 0 & 0 & -3 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 0 & 0 & -3 \\ 1 & 1 & -2 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \chi_A = 2, \quad x_1, x_3 \text{ - базисные}$$

$x_2 = C$

$$\begin{cases} x_1 = -C \\ x_3 = 0 \\ x_2 = C \end{cases} \Rightarrow X^1 = \begin{pmatrix} -C \\ C \\ 0 \end{pmatrix} \text{ - собственные векторы } \lambda_2 = 4$$

$$\lambda_3 = 7$$

$$\begin{pmatrix} -1 & 2 & 2 \\ 1 & -2 & -2 \\ 0 & 0 & -6 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & -2 & -2 \\ 0 & 0 & -6 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \chi_A = 2, \quad x_1, x_3 \text{ - базисные}$$

$x_2 = C$

$$\begin{cases} x_1 = C \\ x_2 = C \\ x_3 = 0 \end{cases} \Rightarrow X^1 = \begin{pmatrix} C \\ C \\ 0 \end{pmatrix} \text{ - собственные векторы } \lambda_3 = 7$$

$$P = \begin{pmatrix} -\frac{2}{3}C & -C & -C \\ \frac{2}{3}C & C & C \\ C & 0 & 0 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} -\frac{2}{3}C & -C & -C \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$\lambda_1 \neq \lambda_2 \Rightarrow A$ - оператор просто го типа $\chi(P) = 1$

M - матрица в собственном базисе:

На чпуз дагуна уз савити векторов => оператор

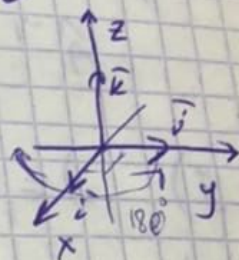
$$A_{\text{сод. баз}} = \begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 \\ 0 & \lambda_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 4 \end{pmatrix}$$

12.9

a) \hat{A} = Поворот вокруг оси OZ на 180°

$$\bar{a} = (1, 2, -3)$$

Погредем в нем 1.0 на $\{\bar{i}, \bar{j}, \bar{k}\}$



$$\hat{A}\bar{i} = -\cos \alpha \bar{i} + \sin \alpha \bar{j} + 0 \cdot \bar{k}$$

$$\hat{A}\bar{j} = \sin \alpha \bar{i} - \cos \alpha \bar{j} + 0 \cdot \bar{k}$$

$$\hat{A}\bar{k} = 0 \cdot \bar{i} + 0 \cdot \bar{j} + 1 \cdot \bar{k}$$

$$A = \begin{pmatrix} -\cos \alpha & \sin \alpha & 0 \\ \sin \alpha & -\cos \alpha & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \quad \alpha = \pi$$

$$A = \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\bar{y} = \hat{A}\bar{x} \Rightarrow \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ -3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 \\ -2 \\ -3 \end{pmatrix}$$

b)

$$\alpha = \pi$$

$$\forall \epsilon \in \hat{A} = \{0\}$$

$$\text{rg } \hat{A} = V_3 \quad (\text{rank } A = 3)$$

c)

$$\det A = 1 \neq 0 \Rightarrow \hat{A} \text{ обратим}$$

\hat{A}^{-1} - поворот вокруг Oz по часовой стрелке

g) $\lambda = 1$ соотв. соотв. вектору \vec{e}_1 .

$$\begin{vmatrix} -\cos \alpha - \lambda & \sin \alpha & 0 \\ \sin \alpha & -\cos \alpha - \lambda & 0 \\ 0 & 0 & 1 - \lambda \end{vmatrix} = 0$$

$$(1 - \lambda) \left((-\cos \alpha - \lambda)(-\cos \alpha - \lambda) - \sin^2 \alpha \right) = 0$$

$$\lambda_1 = 0$$

$$2\lambda \cos \alpha + \cos^2 \alpha + \lambda^2 - 1 + \cos^2 \alpha = 0$$

$$\lambda^2 + 2\lambda \cos^2 \alpha + 2\cos^2 \alpha - 1 = 0$$

$$D = 4\cos^2 \alpha + 4 \leq 0$$

$$\cos \alpha = \pm 1, \quad \alpha = \pi k$$

$$\alpha = \pi \quad \lambda_{2,3} = -1$$

Р2.10

$$a) \hat{A}(p) \delta = (\delta - 1) p'(\delta)$$

$$p(\delta) = \delta^2 + 2\delta + 3$$

Проверим линейность оператора

$$\hat{A}(p_1(\delta) + p_2(\delta)) = (\delta - 1) (p_1(\delta) + p_2(\delta))' =$$

$$= (\delta - 1) (p_1(\delta))' + (\delta - 1) (p_2(\delta))' =$$

$$= \hat{A}(p_1(\delta)) + \hat{A}(p_2(\delta))$$

$$\hat{A}(2p(\delta)) = (\delta - 1) (2p(\delta))' = 2(\delta - 1) (p(\delta))'$$

$$= 2 \hat{A}(p(\delta))$$

б) Матрица A в каноническом базисе:

$$\bar{e}_0 = 1 \quad \bar{e}_1 = \delta \quad \bar{e}_2 = \delta^2$$

$$\hat{A}\bar{e}_0 = 0 = (0, 0, 0)$$

$$\hat{A}\bar{e}_1 = (\delta - 1) \cdot 1 = \delta - 1 = (-1; 1; 0)$$

$$\hat{A}\bar{e}_2 = (\delta - 1) \cdot 2\delta = 2\delta^2 - 2\delta = (0; -2; 2)$$

$$A = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

б) $\delta \delta$

$$p(\delta) =$$

$$\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

в)

$$A = \begin{pmatrix} 0 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & -2 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$$

б) образ $p(t)$

$$p(t) = (1; 2; 3)$$

$$\begin{pmatrix} 0 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & -2 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -2 \\ -4 \\ 6 \end{pmatrix} \Rightarrow \hat{A}p(t) = -2 - 4t + 6t^2$$

в) ядро \hat{A}

$$Ax = 0$$

$$\begin{pmatrix} 0 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & -2 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad \text{rank } A = 3 \Rightarrow$$

\Rightarrow Система имеет единственное решение.

$$x = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \Rightarrow \bar{x} = (0, 0, 0) \Rightarrow \text{Ker } \hat{A} = \{ \bar{0} \}$$

г) т.к. $\text{Ker } \hat{A} = \{ \bar{0} \} \Rightarrow A^{-1} \nexists$; оператор обратим.

2.11

$$\hat{A}(p(t)) = t p'(t-2)$$

$$p(t) = 3t^2 - 5$$

$$\begin{aligned} a) \hat{A}(p_1(t) + p_2(t)) &= t(p_1'(t-2) + p_2'(t-2)) = \\ &= t p_1'(t-2) + t p_2'(t-2) = \hat{A}(p_1(t)) + \hat{A}(p_2(t)) \end{aligned}$$

$$\hat{A}(\alpha p(t)) = t(\alpha p'(t-2)) = \alpha(t p'(t-2)) = \alpha \hat{A}(p(t))$$

$\Rightarrow \hat{A}$ - линейный

$$\bar{e}_0 = 1 \quad \hat{A}\bar{e}_0 = t \cdot 1' = 0 = (0, 0, 0)$$

$$\bar{e}_1 = t \quad \hat{A}\bar{e}_1 = t \cdot 1 = (0, 1, 0)$$

$$\bar{e}_2 = t^2 \quad \hat{A}\bar{e}_2 = t \cdot 2t = 2t^2 = (0, 0, 2)$$

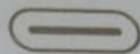
$$A = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} \text{ - матрица л.о. в канон. базисе } \mathbb{P}_2$$

$$b) p(t) = 3t^2 - 5 = -5\bar{e}_0 + 0\bar{e}_1 + 3\bar{e}_2 = (-5; 0; 3)$$

$$\hat{A}p(t) = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -5 \\ 0 \\ 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 6 \end{pmatrix} = 6t^2$$

$$2) \text{ Ker } \hat{A} = ?$$

$$Ax = 0$$



$$\begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad \rho(A) = 2, \text{ система имеет множество решений}$$

$$\begin{cases} x_1 = c \\ x_2 = 0 \\ x_3 = 0 \end{cases}$$

$$\text{Ker } \hat{A} = \{p(t) = ct, c \in \mathbb{R}\}$$

$$g) \hat{A}^{-1} \nexists \quad \text{т.к. } \begin{array}{l} 1) \text{Ker } \hat{A} \neq 0 \\ 2) \text{Im } \hat{A} \neq \mathbb{R} \\ 3) \det A = 0 \end{array}$$

р 2.12

$$1. \varphi(x) = 4x_1^2 + 3x_2^2 + 7x_3^2 - 4x_1x_2 - 12x_1x_3$$

$$= \left[4x_1^2 - 4x_1x_2 - 12x_1x_3 \right] + \left[3x_2^2 + 7x_3^2 + 10x_2x_3 \right]$$

$$= \left[4x_1^2 - x_1(4x_2 + 12x_3) + (4x_2 + 12x_3)^2 \right] - (4x_2 + 12x_3)^2 + 3x_2^2 + 7x_3^2 + 10x_2x_3$$

$$\begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad \rho(A) = 2, \text{ система имеет множество решений}$$

$$\begin{cases} x_1 = c \\ x_2 = 0 \\ x_3 = 0 \end{cases}$$

$$\text{Ker } \hat{A} = \{p(t) = ct, c \in \mathbb{R}\}$$

9) $\hat{A}^{-1} \nexists$ т.к. 1) $\text{Ker } \hat{A} \neq 0$
 2) $\text{Im } \hat{A} \neq \mathbb{R}$
 3) $\det A = 0$

2.12

$$1.) \varphi(\bar{x}) = 4x_1^2 + 3x_2^2 + 7x_3^2 - 4x_1x_2 - 12x_1x_3 + 10x_2x_3 =$$

$$= [4x_1^2 - 4x_1x_2 - 12x_1x_3] + [3x_2^2 + 7x_3^2 + 10x_2x_3] =$$

$$= 4x_1^2 - 4x_1(x_2 + 3x_3) + (x_2 + 3x_3)^2 - (x_2 + 3x_3)^2 +$$

$$+ 3x_2^2 + 7x_3^2 + 10x_2x_3 = (2x_1 - x_2 - 3x_3)^2 - (x_2 + 3x_3)^2 +$$

$$+ 3x_2^2 + 7x_3^2 + 10x_2x_3$$

$$y_1 = 2x_1 - x_2 + 3x_3$$

$$\varphi(\bar{x}) = y_1^2 - x_2^2 - 6x_2x_3 - 9x_3^2 + 3x_2^2 + 7x_3^2 + 10x_2x_3 =$$

$$= y_1^2 + 2x_2^2 + 4x_2x_3 - 2x_3^2 = y^2 + \mathcal{Q}(x_2, x_3)$$

$$\begin{aligned} \textcircled{A} (x_2, x_3) &= 2x_2^2 + 4x_2x_3 - 2x_3^2 = \\ &= 2 \left((x_2^2 + 2x_2x_3 + x_3^2) - 2x_3^2 \right) = 2(x_2 + x_3)^2 - \\ &\quad - 4x_3^2 \end{aligned}$$

$$y_2 = x_2 + x_3; \quad y_3 = x_3$$

$$\textcircled{B} (x_2, x_3) = \textcircled{B} (y_2, y_3) = 2y_2^2 - 4y_3^2$$

$$\varphi(\bar{x}) = y_1^2 + 2y_2^2 - 4y_3^2$$

$$2) \quad n_+ = 2$$

$$n_- = 1$$

$$\text{rang } \varphi = n_- + n_+ = 3$$

3) а) Критерий Сильвестра

$$B = \begin{pmatrix} 4 & -2 & -6 \\ -2 & 3 & 5 \\ -6 & 5 & 7 \end{pmatrix}$$

$$B_1 = 4$$

$$B_2 = 8$$

$$G_3 = \left| \begin{array}{ccc|c} 4 & -2 & -6 & +2II \\ -2 & 3 & 5 & \\ -6 & 5 & 7 & -3I \end{array} \right. \rightsquigarrow \left| \begin{array}{ccc|c} 0 & 4 & 4 & +III \\ -2 & 3 & 5 & \\ 0 & -4 & -8 & \end{array} \right. \rightsquigarrow$$

$$\rightsquigarrow \left| \begin{array}{ccc|c} 0 & 0 & -4 & \\ -2 & 3 & 5 & \\ 0 & -4 & 8 & \end{array} \right|$$

$$= (-2) \cdot (-1) \cdot (0 - 16) = 2 \cdot (-16) = -32 \Rightarrow$$

Знакопеременная

$$\delta) \left. \begin{array}{l} n_+ = 2 \\ n_- = 1 \end{array} \right| \Rightarrow \text{Знакопеременная}$$

№ 2.13

$$|-6 \ 5 \ 7| - 3I$$

$$\begin{vmatrix} -2 & 3 & 5 \\ 0 & -4 & -8 \end{vmatrix} \sim$$

$$\sim \begin{vmatrix} 0 & 0 & -4 \\ -2 & 3 & 5 \\ 0 & -4 & 8 \end{vmatrix}$$

$$= (-2) \cdot (-1) \cdot (0 - 16) = 2 \cdot (-16) = -32 \Rightarrow$$

Знакопеременная

$$\delta) \begin{matrix} n_+ = 2 \\ n_- = 1 \end{matrix} \Rightarrow \text{Знакопеременная}$$

№ 2.13 G в базисе $\{\bar{e}_1, \bar{e}_2\}$

$$G = \begin{pmatrix} -2 & -3 \\ -3 & 6 \end{pmatrix}$$

$$\bar{x} = \begin{pmatrix} 3 \\ -1 \end{pmatrix}$$

$$\bar{y} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}$$

1. Длина \bar{e}_1, \bar{e}_2 ?

2. $\bar{e}_1 \wedge \bar{e}_2 = ?$

3. $|\bar{x}|, |\bar{y}| = ?$

4. $\bar{x} \wedge \bar{y} = ?$

Ортогонализировать)

Проверка

$$1. (e_1, e_1) = 2 \Rightarrow |e_1| = \sqrt{2}$$

$$(e_2, e_2) = 6 \Rightarrow |e_2| = \sqrt{6}$$

$$2. (e_1, e_2) = |e_1| |e_2| \cdot \cos \varphi \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \cos \varphi = \frac{-3}{\sqrt{12}} \Rightarrow \varphi = \arccos\left(\frac{-3}{2\sqrt{3}}\right)$$

$$3. (x, x) = x^T G x = (3 \ -1) \begin{pmatrix} 2 & -3 \\ -3 & 6 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 3 \\ -1 \end{pmatrix} =$$

$$= (9 \ -15) \begin{pmatrix} 3 \\ -1 \end{pmatrix} = 42$$

$$|x| = \sqrt{42}$$

$$(y, y) = y^T G y = (1 \ 2) \begin{pmatrix} 2 & -3 \\ -3 & 6 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} =$$

$$= (-4 \ 9) \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} = 14$$

$$|y| = \sqrt{14}$$

$$(x, y) = (3 \ -1) \begin{pmatrix} 2 & -3 \\ -3 & 6 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} =$$

$$= (9 \ -15) \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} = -21$$

$$4. -21 = \sqrt{14} \cdot \sqrt{42} \cos \alpha \Rightarrow$$

$$\alpha = \arccos\left(\frac{-21}{\sqrt{588}}\right)$$

Ортогонализация базиса $\{\bar{e}_1, \bar{e}_2\}$

$$\bar{f}_1 = \bar{e}_1$$

$$\bar{f}_2 = \bar{e}_2 - \alpha \bar{e}_1 \quad (\bar{f}_1, \bar{f}_2) = 0$$

$$(\bar{f}_1, \bar{f}_2) = (\bar{e}_1, \bar{e}_2 - \alpha \bar{e}_1) = (\bar{e}_1, \bar{e}_2) - \alpha (\bar{e}_1, \bar{e}_1) = 0$$

$$\alpha = \frac{(\bar{e}_1, \bar{e}_2)}{(\bar{e}_1, \bar{e}_1)} = \frac{\sqrt{12}}{\sqrt{2}} = \sqrt{6}$$

$$\bar{f}_2 = \bar{e}_2 - \sqrt{6} \bar{e}_1$$

$$\left\{ \begin{array}{l} \bar{f}_1 = \bar{e}_1 = (1 \ 0) \\ \bar{f}_2 = \bar{e}_2 - \sqrt{6} \bar{e}_1 = (1 \ -\sqrt{6}) \end{array} \right.$$

$$P = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & -\sqrt{6} \end{pmatrix} \quad \text{Матрица перехода}$$

Проверка

$$\tilde{G} = P^T G P = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & -\sqrt{6} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 & -3 \\ -3 & 6 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & -\sqrt{6} \end{pmatrix} =$$

$$= \begin{pmatrix} 2 & -3 \\ 2+3\sqrt{6} & -3-6\sqrt{6} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & \\ 0 & -\sqrt{6} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 2+3\sqrt{6} \\ 2+3\sqrt{6} & 2+3\sqrt{6}+3\sqrt{6}+36 \end{pmatrix} =$$

$$= \begin{pmatrix} 2 & 2+3\sqrt{6} \\ 2+3\sqrt{6} & 38+6\sqrt{6} \end{pmatrix} \text{ Верно}$$

$$= \begin{pmatrix} 2 & -3 \\ 2+3\sqrt{6} & -3-6\sqrt{6} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 2+3\sqrt{6} \\ 2+3\sqrt{6} & 2+3\sqrt{6}+3\sqrt{6} \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} 2 & 2+3\sqrt{6} \\ 2+3\sqrt{6} & 38+6\sqrt{6} \end{pmatrix} \text{Верно}$$

Пр. 14.

$$G = \begin{pmatrix} 2 & -1 & 0 \\ -1 & 2 & -1 \\ 0 & -1 & 1 \end{pmatrix}$$

$$S = \{\bar{e}_1, \bar{e}_2, \bar{e}_3\}$$

$$\bar{x} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}; \bar{y} = \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix}$$

1.) М-ца G является матрицей Грама т.к. она симметрична и положительно определена.

$$G_1 = 2 > 0$$

$$G_2 = 3 > 0$$

$$G_3 = 2(2-1) - (-1)(-1) = 1 > 0$$

2)

$$|\bar{e}_1| = \sqrt{2}$$

$$|\bar{e}_2| = \sqrt{2}$$

$$|\bar{e}_3| = 1$$

$$|\bar{e}_1| |\bar{e}_2| \cos(\bar{e}_1, \bar{e}_2) = (\bar{e}_1, \bar{e}_2)$$

$$\cos(\bar{e}_1, \bar{e}_2) = \frac{-1}{2} \Rightarrow \alpha = \pi - \arccos \frac{1}{2} =$$

$$= \pi - \frac{\pi}{3} =$$

$$= \underline{\underline{\frac{2\pi}{3}}}$$

$$2. |\bar{e}_1| |\bar{e}_3| \cos(\bar{e}_1, \bar{e}_3) = (\bar{e}_1, \bar{e}_3)$$

$$\cos(\bar{e}_1, \bar{e}_3) = \frac{0}{\sqrt{2}} \Rightarrow \bar{e}_1 \perp \bar{e}_3 \Rightarrow \alpha = \underline{\underline{\frac{\pi}{2}}}$$

$$3. |\bar{e}_2| |\bar{e}_3| \cos(\bar{e}_2, \bar{e}_3) = (\bar{e}_2, \bar{e}_3)$$

$$\cos(\bar{e}_2, \bar{e}_3) = \frac{-1}{\sqrt{2}}, \alpha = \pi - \frac{\pi}{4} = \underline{\underline{\frac{3\pi}{4}}}$$

$$3) (\bar{x}, \bar{y}) = (123) \begin{pmatrix} 2 & -1 & 0 \\ -1 & 2 & -1 \\ 0 & -1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix} =$$

$$= (0 \ 0 \ 1) \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix} = 2$$

$$(\bar{x}, \bar{x}) = (123) \begin{pmatrix} 2 & -1 & 0 \\ -1 & 2 & -1 \\ 0 & -1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} = (001) \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} =$$

$$= 3$$

$$(\bar{y}, \bar{y}) = (2 \ -1 \ 2) \begin{pmatrix} 2 & -10 \\ -1 & 2 & -1 \\ 0 & -1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix} =$$

$$= (5 \ -2 \ 3) \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix} = 18$$

$$\cos(\bar{x}^{\wedge} \bar{y}) = \frac{(\bar{x}, \bar{y})}{|\bar{x}| \cdot |\bar{y}|} = \frac{2}{18 \cdot 3} = \frac{2}{54} = \frac{1}{27}$$

$$\bar{x}^{\wedge} \bar{y} = \arccos\left(\frac{1}{27}\right)$$

$$4) \quad P = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} \quad P^T = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\{S_1 S_2\} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 & -10 \\ -1 & 2 & -1 \\ 0 & -1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} =$$

$$= \begin{pmatrix} 1 & 1 & -1 \\ 2 & -2 & 1 \\ -1 & 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & -1 \\ 0 & -1 & 1 \end{pmatrix}$$